

ГЛАВА III

ЧИСЛЕННОЕ ИНТЕГРИРОВАНИЕ

§1. Постановка задачи численного интегрирования

Задача численного интегрирования функций заключается в вычислении приближенного значения определенного интеграла

$$I = \int_a^b f(x)\rho(x) dx; \quad (\rho(x) > 0 - \text{весовая функция})$$

на основе ряда значений подынтегральной функции $\{f(x)|_{x=x_k} = f(x_k) = y_k\}$.

Формулы численного вычисления однократного интеграла называются *квадратурными формулами*, двойного и более кратного — *кубатурными*. Ограничимся лишь рассмотрением квадратурных формул.

Обычный и естественный прием построения квадратурных формул состоит в замене подынтегральной функции $f(x)$ на отрезке $[a, b]$ *интерполирующей* или *аппроксимирующей* функцией $g(x)$ сравнительно простого вида (например полиномом) с последующим аналитическим интегрированием. Это приводит к представлению

$$I = \int_a^b f(x)\rho(x) dx = \int_a^b g(x)\rho(x) dx + R[f], \quad (1)$$

В пренебрежении остаточным членом $R[f]$ получаем приближенную формулу $\tilde{I} = \int_a^b g(x)\rho(x) dx$. Мы ограничимся случаем, когда в качестве $g(x)$ выбирается полином (возможно и обобщенный) а $\rho(x) \equiv 1$ (как правило).

Обозначим через $y_i \equiv f(x_i)$ значение подынтегральной функции в различных точках $x_i \in \bar{\omega}_n$ на $[a, b]$ ^{*1)}. В качестве приближенной функции $g(x)$ рассмотрим интерполяционный полином на $\bar{\omega}_n$ в форме полинома Лагранжа:

$$g(x) = L_n(x) = \sum_{k=0}^n f(x_k) \cdot \frac{\omega(x)}{(x - x_k)\omega'(x_k)},$$

при этом $f(x) = L_n(x) + r_n(x)$; $\left\{ \begin{array}{l} \text{где } r_n(x) - \text{остаточный член} \\ \text{интерполяционной формулы Лагранжа ("точная" формула)} \end{array} \right.$

Формула (1) дает:

$$\int_a^b f(x)\rho(x) dx = \int_a^b L_n(x)\rho(x) dx + R_n(f) = \sum_{k=0}^n C_k f(x_k) + R_n; \quad (2)$$

^{*1)}квadrатурные формулы не всегда являются формулами замкнутого типа, т.е. $x_0 = a$; $x_n = b$

где

$$C_k = \int_a^b \frac{\omega(x)}{(x - x_k)\omega'(x_k)} \rho(x) dx, \quad R_n(f) = \int_a^b r_n(x)\rho(x) dx. \quad (2')$$

В формуле (2) величины $\{x_k\}$ – называются узлами, $\{C_k\}$ – весами, R_n – погрешностью квадратурной формулы $\tilde{I} = \sum_{k=0}^n C_k f(x_k)$. Если веса C_k вычислены по формуле (2'), то соответствующую квадратурную формулу (2) называют квадратурной формулой *интерполяционного* типа.

Замечания:

1. Веса $\{C_k\}$ квадратурной формулы (2) при заданном расположении узлов $\bar{\omega}_n$ не зависят от вида подынтегральной функции.
2. В квадратурных формулах интерполяционного типа остаточный член $R_n[f]$ может быть представлен в виде значения конкретного дифференциального оператора на функции $f(x)$. Так для $f(x) \in C^{(n+1)}[a, b]$

$$R_n[f] = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \omega(x)\rho(x) dx = C(n^{*1}) \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!}; \quad \xi \in (a; b).$$

Это позволяет утверждать, что *для полиномов до порядка n включительно квадратурная формула (2) точна, т.е. $R_n(f) \equiv 0$* . Наивысшая степень полинома, для которого квадратурная формула точна, называется *степенью* квадратурной формулы.

|| *Квадратурная формула (2) интерполяционного типа имеет степень не ниже n.*

3. Вычисление весов $\{C_k\}$ квадратурной формулы (2) можно проводить не по явным формулам (2'), строя интерполяционный базис Лагранжа, а, используя тот факт, что формула (2) точна для $y = x^k; \quad 0 \leq k \leq n$. Получим

$$\left. \begin{aligned} I_0 &= \int_a^b x^0 dx = \sum_{k=0}^n C_k x_k^0 \\ I_1 &= \int_a^b x^1 dx = \sum_{k=0}^n C_k x_k^1 \\ &\dots\dots \\ I_n &= \int_a^b x^n dx = \sum_{k=0}^n C_k x_k^n \end{aligned} \right\} \begin{aligned} &\text{СЛАУ для } \{C_k\} \\ &\text{где} \\ &I_n = \int_a^b x^n dx = \frac{x^{n+1}}{n+1} \Big|_a^b \end{aligned}$$

Определитель получившейся СЛАУ — есть определитель Вандермонда системы $\{x^k\}$ на сетке $\bar{\omega}_n$

$$\Delta = W(x_0, \dots, x_n) \neq 0$$

и можно сравнительно компактно записать ответ задачи.

*1) зависят от n через шаг сетки

Дальнейшее свое внимание мы сосредоточим на построении интерполяционных квадратурных формул на сетках с постоянным шагом $h = \text{const}$

$$x_{k+1} - x_k = h_{k+1} = h = \frac{b-a}{n} = \text{const}.$$

§2. Квадратурные формулы Ньютона-Котесса $\left(\begin{matrix} h=\text{const} \\ \rho \equiv 1 \end{matrix} \right)$

В такой постановке естественно рассматривать квадратурные формулы замкнутого типа. Итак, пусть

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b; \quad h = \frac{b-a}{n}; \quad x_k = x_0 + kh; \quad k = \overline{0, n}.$$

Тогда при вычислении весовых коэффициентов (2') $\{C_k\}$ возможны дальнейшие упрощения. Обозначим $\frac{x-x_0}{h} \equiv q$ (выраженная в сеточных шагах длина $x - x_0$), получим

$$\begin{aligned} \omega(x) &= (x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_n) = h^{n+1} \left(\frac{x-x_0}{h} \right) \cdot \left(\frac{x-(x_0+h)}{h} \right) \dots \\ &\dots \left(\frac{x-(x_0+nh)}{h} \right) = h^{n+1} q \cdot (q-1) \dots (q-n); \\ \omega'(x_k) &= \underbrace{(x_k-x_0)\dots(x_k-x_{k-1})}_{k \text{ множителей}} \cdot \underbrace{(x_k-x_{k+1})\dots(x_k-x_n)}_{(n-k) \text{ множителей}} = \\ &= h^n k \cdot (k-1) \dots 1 \cdot (-1) \cdot (-2) \dots (-(n-k)) = (-1)^{n-k} \cdot h^n k!(n-k)! \end{aligned}$$

В таком случае

$$\begin{aligned} C_k &= \int_a^b \frac{\omega(x) dx}{(x-x_k)\omega'(x_k)} = \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} \frac{h^{n+1}}{h^{n+1}} \int_a^b \frac{q(q-1)\dots(q-n)}{(q-k)} dx = \left| \begin{matrix} \frac{x-x_0}{h} = q \\ \frac{dx}{h} = dq \end{matrix} \right| = \\ &= \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} h \int_0^n \frac{q(q-1)\dots(q-n)}{(q-k)} dq; \quad \text{Окончательно} \\ C_k &= \frac{(-1)^{n-k}}{k!(n-k)!} h \int_0^n \frac{q(q-1)\dots(q-n)}{(q-k)} dq; \quad \begin{matrix} \text{веса квадратурной фор-} \\ \text{мулы} \\ \text{Ньютона-Котесса} \end{matrix} \quad (3) \end{aligned}$$

Заменим в (3) $h = \frac{b-a}{n}$ и введем обозначение $C_i = (b-a)\mathcal{K}_i$, тогда

$$\mathcal{K}_i = \frac{(-1)^{n-i}}{i!(n-i)!} \frac{1}{n} \int_0^n \frac{q(q-1)\dots(q-n)}{(q-i)} dq; \quad \begin{matrix} \text{коэффициенты} \\ \text{Котесса} \end{matrix} \quad (4)$$

А сама квадратурная формула принимает вид:

$$\int_a^b f(x) dx = (b-a) \sum_{i=0}^n f(x_i) \mathcal{K}_i + R_n[f], \quad \begin{array}{l} \text{формула} \\ \text{Ньютона-} \\ \text{Котесса} \end{array} \quad (5)$$

где $h = \frac{b-a}{n}$; $f(x_i) = f(a + ih)$.

Замечания:*1)

Для коэффициентов Котесса имеют место соотношения:

$$1. \sum_{i=0}^n \mathcal{K}_i = 1 \quad (\text{ибо для } f \equiv 1; R_n[f] = 0)$$

$$2. \mathcal{K}_i = \mathcal{K}_{n-i}; \quad \begin{cases} \text{по построению +} \\ \text{замена} & \text{переменных} \\ q = -\alpha + n \end{cases}$$

3. Важно отметить, что коэффициенты Котесса \mathcal{K}_i не являются знакоопределенными, что существенно отразится на свойствах формулы (5) в плане устойчивости суммирования при $n \rightarrow \infty$.

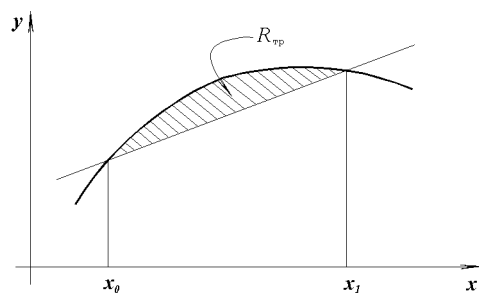
§3. Важные частные случаи $n = 1, n = 2$

3.1 Квадратурная формула трапеций ($n = 1$)

Пусть соответствующий интерполяционный полином Лагранжа $L_n(x)$ — полином 1^й степени.

Тогда

$$\begin{cases} \mathcal{K}_0 + \mathcal{K}_1 = 1 \\ \mathcal{K}_0 = \mathcal{K}_1 \end{cases} \Leftrightarrow \mathcal{K}_0 = \mathcal{K}_1 = 1/2,$$



что дает квадратурную формулу трапеции

$$\int_{x_0}^{x_1} f(x) dx = (x_1 - x_0) \cdot \left(\frac{1}{2} y_0 + \frac{1}{2} y_1 \right) + R_{Tp}; \quad (6)$$

Оценим остаточный член формулы трапеции R_{Tp} как функцию h , в предположении достаточной гладкости $f(x)$. (Это общая техника оценки остаточного члена для

*1) 1. и 2. самостоятельно доказать!

интерполяционных квадратурных формул):

Пусть $f(x) \in C^{(2)}[a, b]$. Тогда

$$R \equiv R(h) = \int_{x_0}^{x_0+h} y dx - \frac{h}{2}(y_0 + y(x_0 + h)), \quad R(0) = 0. \quad (*)$$

Дифференцируя (*) по h , найдем

$$R'(h) = y(x_0 + h) - \frac{1}{2}(y_0 + y(x_0 + h)) - \frac{h}{2} y'(x_0 + h), \quad R'(0) = 0.$$

Аналогично

$$R''(h) = y'(x_0 + h) - \frac{1}{2} y'(x_0 + h) - \frac{1}{2} y'(x_0 + h) - \frac{h}{2} y''(x_0 + h); \quad R''(0) = 0.$$

Теперь, интегрируя полученное уравнение с соответствующими начальными условиями, найдем

$$\begin{aligned} R'(h) - R'(0) &= \int_0^h R''(t) dt = -\frac{1}{2} \int_0^h t y''(x_0 + t) dt = \left| \begin{array}{l} \text{теорема о} \\ \text{среднем} \end{array} \right| = \\ &= -\frac{1}{2} y''(\xi) \int_0^h t dt = -\frac{h^2}{4} y''(\xi); \quad \xi \in (x_0, h) \end{aligned}$$

И окончательно

$$R(h) - R(0) = \int_0^h R'(t) dt = -\frac{y''(\xi)}{4} \int_0^h t^2 dt = -\frac{y''(\xi)}{12} h^3; \quad \xi \in (x_0, x_1).$$

Итак,

$$R_{\text{тр}}(h) = -\frac{h^3}{12} y''(\xi); \quad \xi \in (x_0, x_1) \quad (7)$$

Таким образом, мы видим, что (6) формула 1^й степени, с остаточным членом порядка $O(h^3)$.

3.2 Квадратурная формула Симпсона (формула парабол) ($n = 2$)

Рассмотрим (5) для случая $n = 2$. Сетка $\bar{\omega}_2 = \{x_0, x_1, x_2\}$ содержит три узла. У нас три коэффициента Котесса

$$\mathcal{K}_0 = \mathcal{K}_2; \quad \mathcal{K}_0 + \mathcal{K}_1 + \mathcal{K}_2 = 1$$

$$\mathcal{K}_0 = \frac{1}{2} \frac{(-1)^{2-0}}{0! (2-0)!} \int_0^2 \frac{\overset{2}{\cancel{h}}(q-1)(q-2)}{\overset{2}{\cancel{h}}} dq = \frac{1}{4} \int_0^2 (q^2 - 3q + 2) dq = \frac{1}{4} \left(\frac{q^3}{3} - \frac{3q^2}{2} + 2q \right) \Big|_0^2 = \frac{1}{6}$$

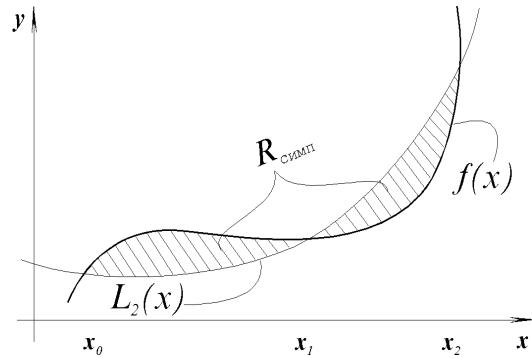
$$\mathcal{K}_0 = \mathcal{K}_2 = 1/6; \quad \mathcal{K}_1 = 1 - 2/6 = 4/6$$

$$\int_{x_0}^{x_2} f(x) dx = \overbrace{\left(\frac{1}{6} y_0 + \frac{4}{6} y_1 + \frac{1}{6} y_2 \right)}^{2h} + R_{\text{симп.}} = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + y_2) + R_{\text{симп.}} \quad (8)$$

Оценка погрешности формулы Симпсона

(8) как функции h строится аналогично и при $f \in C^{(4)}[a, b]$ можно получить, что

$$(9) \quad R_{\text{симп.}} = -\frac{h^5}{90} y^{(4)}(\xi); \quad \xi \in (x_0, x_2);$$



Замечания:

1. Формула Симпсона имеет повышенную *степень* при данном числе узлов. Согласно (9) она точна для многочлена до 3^{го} порядка включительно.
2. Случай $n = 3$ дает квадратурную формулу Ньютона. Получить её вид.
3. В общем случае ошибка квадратурной формулы (5) на равномерной сетке для достаточно гладких функций есть

$$R_n[f] = O(h^{2[\frac{n}{2}]+3}) \quad (10)$$

для формулы с $(n + 1)$ узлом интерполяции. Таким образом выгодны формулы с нечетным числом узлов n на сетке.

3.3 Составные квадратурные формулы

Поскольку коэффициенты Котесса K_i громоздки для достаточно больших n , а сам интеграл (1) I обладает свойством аддитивности, то, с практической точки зрения, выгодно использовать составные формулы приближенного интегрирования, разбив отрезок $[a, b]$ на N частичных отрезков и применив на каждом из них квадратурную формулу Ньютона-Котесса (5) невысокого порядка.

а) Общая формула трапеций:

$$a = x_0 < x_1 < \dots < x_N = b; \quad h = \frac{b - a}{N}.$$

Тогда

$$I = \int_a^b f(x) dx = \sum_{i=1}^N \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(t) dt = \frac{h}{2} (y_0 + y_1) + \frac{h}{2} (y_1 + y_2) + \dots \quad (11)$$

$$+ \frac{h}{2} (y_{N-1} + y_N) + R_1 + \dots + R_N = \frac{b - a}{N} \left(\frac{1}{2} y_0 + [y_1 + \dots + y_{N-1}] + \frac{1}{2} y_N \right) + R_{tr}.$$

Оценка (7) остаточного члена квадратурной формулы интерполяционного типа, позволяет получить и общую оценку :

$$R_{tr} = \sum_{i=1}^N R_i = -\frac{h^3}{12} \sum_{i=1}^N y''(\xi_i); \quad \xi_i \in (x_{i-1}, x_i).$$

Рассмотрим среднее арифметическое

$$\mu = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N y''(\xi_i).$$

Очевидно, что

$$m_2 = \min_{[a,b]} y''(x) \leq \mu \leq \max_{[a,b]} y''(x) = M_2.$$

В силу непрерывности $y''(x)$ на $[a, b]$ теорема Вейерштрасса позволяет утверждать, что

$$\exists \xi \in [a, b] : \mu = y''(\xi).$$

Итак :

$$R_{tr} = -\frac{h^3}{12} N \cdot y''(\xi) = -\frac{h^2}{12} (b-a) y''(\xi). \quad (12)$$

б) Составная формула Симпсона: Пусть $N = 2m$; $i = \overline{0, 2m}$, т.е. на отрезке интегрирования находится $(2m+1)$ узел. Применим формулу Симпсона по каждому частичному двоекному промежутку :

$$[x_0, x_2], \quad [x_2, x_4], \dots, [x_{2m-2}, x_{2m}].$$

Тогда

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &= \sum_{k=1}^m \int_{x_{2k-2}}^{x_{2k}} f(x) dx = \frac{h}{3} (y_0 + 4y_1 + y_2) + \frac{h}{3} (y_2 + 4y_3 + y_4) + \dots \\ &\dots + \frac{h}{3} (y_{2m-2} + 4y_{2m-1} + y_{2m}) + \sum_{k=1}^m R_{trk}(x) = \frac{h}{3} (y_0 + y_{2m} + 4(y_1 + y_3 + \dots \\ &\dots + y_{2m-1}) + 2(y_2 + y_4 + \dots + y_{2m-2})) + R_{sim}. \end{aligned} \quad (13)$$

Если $y \in C^{(4)}[a, b]$, то для оценки остаточного члена формулы (13) получаем :

$$R_{sim} = -\frac{h^5}{90} \sum_{k=1}^m y^{(4)}(\xi_k), \quad \xi_k \in (x_{2k-2}, x_{2k}).$$

Из аналогичных соображений, использованных при получении формулы (12), найдем, что $\exists \xi \in [a, b]$ и

$$y^{(4)}(\xi) = \frac{1}{m} \sum_{k=1}^m y^{(4)}(\xi_k),$$

что дает представление

$$R_{sim}(h) = -\frac{h^5}{90} \cdot m \cdot y^{(4)}(\xi) = -\frac{h^4}{180}(b-a)y^{(4)}(\xi). \quad (14)$$

Что обеспечивает четвертый порядок точности и третью степень квадратурной формулы Симпсона.

Замечания: Оценки (12) и (14) позволяют правильно подобрать шаг квадратурной формулы для достижения заданной точности ε при вычислении интеграла в случае достаточно гладких функций, когда известна оценка на $[a, b]$ соответствующей производной. Например, имея оценку для максимума модуля четвертой производной $f(x)$ в области интегрирования — $M_4 = \max_{[a,b]} |y^{(4)}(x)|$, получим

$$|R_{sim}| \leq \frac{b-a}{180} \cdot h^4 \cdot M_4 < \varepsilon \leftrightarrow h \leq \sqrt[4]{\frac{180\varepsilon}{(b-a) \cdot M_4}} = O(\sqrt[4]{\varepsilon}). \quad (15)$$

§4. Апостериорная оценка погрешности квадратурной формулы. Метод Рунге. Метод Эйткена

Во многих случаях вычислений с использованием равномерных сеток (необязательно в задачах вычисления квадратур) погрешности полученных расчетных формул могут быть представлены в виде разложения по степеням шага сетки h . В таком случае можно воспользоваться приемом *повышения точности результата при расчете по формулам фиксированной точности на различных сетках*. Поясним сказанное.

4.1 Метод Рунге (апостериорной оценки точности расчетных формул)

Пусть для вычисления величины $z(x)$ имеется расчетная формула формула $\xi(x, h)$, использующая равномерную сетку с шагом h . И пусть погрешность (остаточный член) этой формулы имеет следующую структуру

$$z(x) - \xi(x, h) = \varphi(x) \cdot h^p + O(h^{p+1}), \quad (*)$$

т.е. погрешность формулы имеет известный порядок p , хотя главный член $\varphi(x)$ асимптотики нам неизвестен. Проведем расчет по той же формуле $\xi(x, h)$, но используя равномерную сетку с другим шагом qh . Получим (с тем же порядком точности) :

$$z(x) - \xi(x, qh) = \varphi(x) \cdot (qh)^p + O((qh)^{p+1}) = \varphi(x) \cdot q^p h^p + O(h^{p+1}).$$

Имея теперь два расчета $\xi(x, h)$ и $\xi(x, qh)$, нетрудно оценить величину главного члена асимптотического разложения погрешности (*):

$$\varphi(x) h^p = \frac{\xi(x, h) - \xi(x, qh)}{q^p - 1} + O(h^{p+1}), \quad \text{1-я формула Рунге.}$$

Мы видим, что расчет того же порядка точности на второй сетке позволяет априори оценить погрешность расчета на первой сетке с точностью до членов более высокого порядка по h , т.е. учесть неизвестный порядок $O(h^p)$

$$z(x) = \xi(x, h) + \frac{\xi(x, h) - \xi(x, qh)}{q^p - 1} + O(h^{p+1}), \quad \text{2-я формула Рунге.}$$

Обычно берут $q = 2$ (что означает сгущение сетки вдвое). Проиллюстрируем применение полученных формул на примере формулы Симпсона (13). Пусть $y^{(4)}(x)$ медленно меняющаяся функция на $[a, b]$. Тогда можно записать :

$$R_{sim} = -\frac{f^{(4)}(\xi)}{180} (b-a) h^4 \approx Ah^4.$$

Если использовать две сетки с шагом $h_1 = h$ и $h_2 = 2h$, то

$$I \approx I_h + Ah^4 = I_{2h} + A(2h)^4 + O(h^5) \iff$$

откуда

$$Ah^4 = \frac{I_h - I_{2h}}{2^4 - 1} = \frac{I_1 - I_{2h}}{15}$$

с той же точностью $O(h^5)$. Окончательно

$$\tilde{I} = I_h + \frac{I_h - I_{2h}}{15} + O(h^5).$$

4.2 Метод Эйткена (повышения апостериорной оценки точности расчетных формул)

Как способ повышения порядка точности расчетных формул в случае, когда порядок остаточного члена существует, но априори не известен, используют следующий приём.

Рассмотрим, для простоты, три равномерные сетки с шагами $h_1 = h$; $h_2 = qh$; $h_3 = q^2h$. Пусть квадратурная формула такова, что при расчете на сетке h имеем

$$I = I_h + \alpha h^p + O(h^{p+1}), \quad (*)$$

т.е. существует асимптотическое разложение остаточного члена $R(h)$ квадратурной формулы.

С точностью до членов более высокого чем $O(h^p)$ порядка по h из соотношений (*) можно найти I, α и p :

$$\begin{aligned} I - I_1 &= \alpha h^p + O(h^{p+1}) &= A \\ I - I_2 &= \alpha q^p h^p + O(h^{p+1}) &= AB \\ I - I_3 &= \alpha q^{2p} h^p + O(h^{p+1}) &= AB^2. \end{aligned}$$

Тогда

$$\begin{aligned} (I - I_1)(I - I_3) &= (AB)^2 = (I - I_2)^2 \iff \\ I^2 - I(I_1 + I_3) + I_1 I_3 &= I^2 - 2II_2 + I_2^2. \end{aligned}$$

Окончательно

$$I = \frac{I_2^2 - I_1 I_3}{2I_2 - (I_1 + I_3)} + O(h^{p+1}) \quad \text{— 2-я формула Эйткена.}$$

Оценим эффективный порядок p точности формулы (*), для этого рассмотрим отношение разностей уравнений (*)

$$\frac{I_2 - I_1}{I_3 - I_2} = \frac{A(1 - B)}{AB(1 - B)} = \frac{1}{B} = \frac{1}{q^p}.$$

Найдем

$$p = \frac{\ln \frac{I_3 - I_2}{I_2 - I_1}}{\ln q} \quad \text{— 3-я формула Эйткена.}$$

Возможно построение и более сложных формул повышения точности выполненных расчётов^{*1)}.

§5. Квадратурные формулы Гаусса- Кристоффеля

На построение квадратурных формул интерполяционного типа (2') можно посмотреть несколько иначе

$$I = \int_a^b f(x) \rho(x) dx = \sum_{i=1}^n C_i \cdot f(x_i) + R_n(f) \quad (2')$$

(здесь удобно суммировать именно с $i = 1$ до n).

Будем считать параметрами квадратурной формулы (2') узлы $\{x_i\}$ и веса $\{C_i\}$ — в нашем распоряжении всего $2n$ параметров. Поставим вопрос о таком выборе параметров $\{x_i\}, \{C_i\}$, при которых квадратурная формула (2') точна для многочленов максимально возможного порядка, по крайней мере до $(2n - 1)$ включительно^{*2)}.

Покажем как это сделать.

5.1 Выбор узлов квадратурной формулы $\{x_i\}$

Будем считать что вес $\rho(x)$ непрерывен на $[a, b]$. Он может обратиться в ноль или $+\infty$ лишь в граничных точках отрезка. Известно, что

1) Для такого веса $\rho(x)$ существует полная в $L_{2,p}[a, b]$ система алгебраических полиномов $\{P_k(x)\}_{k=0, \infty}$, ортогональная на $[a, b]$ с весом $\rho(x)$, т.е.

$$\int_a^b P_k(x) P_m(x) \rho(x) dx = \delta_{k,m} \|P_k(x)\|_{L_{2p}[a,b]}^2;$$

2) Все нули многочлена $P_k(\mu) = 0 \iff \{\mu_i^{(k)}\}_{i=1, k}$ — действительны и расположены на интервале (a, b) .

^{*1)} см. [2 (Бахвалов и др.)] метод Рундсона

^{*2)} т.е. имеет максимальную степень